

李云皓

山东省济南市市中区玉函路 102 号; 邮编: 250002
Email: yunhaoli2020@u.northwestern.edu; Tel: 15905316269

教育背景

本科学校: 西安交通大学	08/2015-06/2019
专业: 信息工程, GPA: 3.63/4.3, 百分制成绩: 87/100	
荣誉与奖项: 2016-2017 学年度学校奖学金	10/2017
2016 年 RoboCup 中国公开赛标准平台组季军	04/2016
2017 年 RoboCup 中国公开赛标准平台组季军	04/2017
2015-2016 年度陕西历史博物馆优秀志愿者	10/2016
硕士学校: 美国西北大学 (Northwestern University)	09/2019-03/2021
专业: 计算机工程 (Computer Engineering), GPA: 3.91/4.0	

学术论文

- 李云皓, et al. "基于单目相机和单束激光的 SFM 尺度求解方法". 2017 中国自动化大会 (CAC2017) 暨国际智能制造创新大会 (CIMIC2017) 论文集. Ed. , 2017, 799-804.
- Zhang X, Yang B, Li Y, Zuo C, Wang X, Zhang W (2018) "A Method of Partially Overlapping Point Clouds Registration Based on Differential Evolution Algorithm". PLoS ONE 13(12): e0209227
- Nau, M. A., Schiffers, F., Li, Y., Xu, B., Maier, A., Tumblin, J., ... & Cossairt, O. (2021). "SkinScan: Low-Cost 3D-Scanning for Dermatologic Diagnosis and Documentation". Accepted by 2021 IEEE International Conference on Image Processing (ICIP).
- Y. Li et al. "A Low-Cost Solution for 3D Reconstruction of Large-Scale Specular Objects". Accepted by Imaging and Applied Optics 2021, OSA Technical Digest (Optical Society of America, 2021).

科研经历

2018 年美国加州大学洛杉矶分校 (UCLA) CSST 暑期科研项目	07/2018-09/2018
实验室: UCLA Biomechanics Lab; 导师: Veronica Santos 教授	
<ul style="list-style-type: none">提出一种基于微机电系统 (MEMS) 气压计的触觉传感器的校准算法开发出一种基于眼动仪和注视点估计的残障人士辅助机械臂	
西安交通大学人工智能与机器人研究所科研项目	09/2016-06/2019
导师: 张雪涛教授	
i. 国家自然科学基金: 基于空间平台的空间目标成像与识别关键技术及片上系统研究	
ii. 国家重大科技专项型号任务: XX 空间机械臂视觉系统	
<ul style="list-style-type: none">开发出一种基于单目相机和单束激光的 SfM 尺度因子求解方法设计出一种基于差分进化算法的点云配准方法	
本科毕业设计	11/2018-06/2019
<ul style="list-style-type: none">建立了一个基于 Android 智能手机的室内定位指纹库测试了多种基于机器学习的室内无线定位算法	
美国西北大学图像与视频处理实验室科研项目	09/2019-06/2021
导师: Oliver Cossairt 教授, Aggelos Katsaggelos 教授	
<ul style="list-style-type: none">开发出一种低成本, 高精度的主动式结构光三维扫描系统, 适用于大尺寸镜面体与朗伯体开发出一种适用于物体表面 3D 法向量 (梯度) 数据的模式识别算法	

课余活动

西安交通大学 RoboCup 机器人足球队标准平台组组长	09/2016-09/2017
------------------------------	-----------------

- 使用 NAO 机器人平台和基于 C++ / Python 的机器人开发环境
- 改进了机器人动作控制算法，开发了识别黑白足球的计算机视觉程序

西安交通大学 RoboCup 机器人足球队标准平台组组长

09/2015-09/2016

专业技能

计算机技能: C/C++, Python 程序设计语言, Verilog 硬件设计语言, 汇编语言; 数学建模(基于 Matlab); 计算机辅助设计(CAD)